

# Algebra – A. A. 2003-2004

## Primo scritto

31 maggio 2004

COGNOME:

NOME:

CORSO (A, B, C, o D):

MATRICOLA:

FIRMA:

VALUTAZIONE

Esercizio 1 .....

Voto:

Esercizio 2 .....

Voto:

Esercizio 3 .....

Voto:

Esercizio 4 .....

Voto:

COGNOME:

NOME:

**Esercizio 1** (9 punti). Consideriamo 4 vettori in  $\mathbb{R}^4$  dipendenti da un parametro  $k \in \mathbb{R}$ :

$$v_1 = \begin{pmatrix} k \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ k \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_4 = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \\ k+1 \end{pmatrix}.$$

- Calcolare  $\dim(\text{Span}(v_1, v_2, v_3, v_4))$  al variare di  $k \in \mathbb{R}$ :

La matrice  $\begin{pmatrix} k & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & k & -1 \\ 0 & 0 & 0 & k+1 \end{pmatrix}$  ha determinante  $k^2(k+1)$ , quindi

ha rango 4 per  $k \notin \{0, -1\}$ . Si verifica inoltre che ha rango 2 per  $k = 0$  e rango 3 per  $k = -1$ . Quindi

$$\dim(\text{Span}(v_1, v_2, v_3, v_4)) = \begin{cases} 4 & \text{per } k \notin \{0, -1\} \\ 2 & \text{per } k = 0 \\ 3 & \text{per } k = -1 \end{cases}$$

- Dire per quali valori  $k \in \mathbb{R}$  i vettori  $(v_1, v_2, v_3, v_4)$  formano una base di  $\mathbb{R}^4$ :

Un insieme di  $n$  vettori in  $\mathbb{R}^n$  è una base se e solo se genera tutto  $\mathbb{R}^n$ . E questo accade precisamente quando la matrice  $n \times n$  formata da questi vettori ha rango  $n$ . Quindi per quanto visto sopra otteniamo una base per ogni  $k \notin \{0, -1\}$ .

- Dire per quali valori  $k \in \mathbb{R}$  esiste una applicazione lineare  $f_k : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  con le seguenti proprietà:

$$f(v_1) = f(v_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad f(v_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad f(v_4) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix};$$

Per  $k \notin \{0, -1\}$ , i vettori  $(v_1, v_2, v_3, v_4)$  formano una base, e perciò per qualsiasi insieme di vettori  $w_1, w_2, w_3, w_4$  di  $\mathbb{R}^3$  esiste un'unica  $f$  lineare con  $f(v_i) = w_i \forall i$ .

Se  $k = 0$ , abbiamo  $v_1 = v_3$ , e non può esserci una  $f$  con  $f(v_1) \neq f(v_3)$ .  
Se  $k = -1$ , i vettori  $v_1, v_2, v_3, v_4$  non formano una base. Infatti non

sono indipendenti, visto che  $v_4 = v_1 + v_2 + v_3$ . Però i vettori  $v_1, v_2, v_3$  sono indipendenti e possono essere completati a base  $v_1, v_2, v_3, v$  di  $\mathbb{R}^4$  (necessariamente  $v \neq v_4$ ). Per qualsiasi scelta di  $w \in \mathbb{R}^3$ , esiste un'unica applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che

$$f(v_1) = f(v_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad f(v_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad f(v) = w;$$

poiché abbiamo  $v_4 = v_1 + v_2 + v_3$ , necessariamente

$$f(v_4) = f(v_1) + f(v_2) + f(v_3) = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Quindi effettivamente  $f(v_4)$  è il vettore richiesto, e quindi va bene.

Riassumendo, esiste una  $f$  con quelle proprietà se e solo se  $f \neq 0$ .

- Dire per quale valore  $k \in \mathbb{R}$  esiste un'applicazione lineare come nel punto precedente, ma non è unica:

Per quanto già visto sopra, la  $f$  è unica sempre, tranne che per  $k = -1$ : in questo caso possiamo scegliere il vettore  $w$  arbitrariamente, e quindi c'è un'infinità di possibilità, e quindi infinite funzioni  $f$  che soddisfano le proprietà richieste.

COGNOME:

NOME:

**Esercizio 2** (9 punti). Calcolare il determinante della matrice:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 3 & 4 & 5 & 5 \\ 3 & 4 & 5 & 5 & 5 \\ 4 & 5 & 5 & 5 & 5 \\ 5 & 5 & 5 & 5 & 5 \end{pmatrix}.$$

Togliendo l'ultima riga dalle precedenti vediamo che

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 3 & 4 & 5 & 5 \\ 3 & 4 & 5 & 5 & 5 \\ 4 & 5 & 5 & 5 & 5 \\ 5 & 5 & 5 & 5 & 5 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} -4 & -3 & -2 & -1 & 0 \\ -3 & -2 & -1 & 0 & 0 \\ -2 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 5 & 5 & 5 & 5 & 5 \end{pmatrix}$$

che, sviluppando lungo l'ultima riga, risulta essere uguale a

$$= 5 \cdot \det \begin{pmatrix} -4 & -3 & -2 & -1 \\ -3 & -2 & -1 & 0 \\ -2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 5 \cdot (-1)^2 \cdot \det \begin{pmatrix} -1 & -2 & -3 & -4 \\ 0 & -1 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

che è quindi pari a  $5 \cdot (-1)^4 = 5$ . Notiamo che il fattore  $(-1)^2$  è dovuto al fatto che abbiamo scambiato due coppie di colonne.

COGNOME:

NOME:

**Esercizio 3** (9 punti). Consideriamo al variare del parametro reale  $h \in \mathbb{R}$  la seguente matrice:

$$A_h = \begin{pmatrix} h & 1 & h \\ 0 & 2 & 0 \\ h & -1 & h \end{pmatrix}.$$

- Dire se esistono valori  $h \in \mathbb{R}$  per cui  $A_h$  è invertibile:

No, perché ha due colonne uguali, e quindi i vettori colonna non sono indipendenti.

- Dire per quali valori  $h \in \mathbb{R}$  la matrice  $A_h$  è diagonalizzabile.

Abbiamo

$$p_{A_h}(\lambda) = \det(A_h - \lambda \cdot I) = \det \begin{pmatrix} h - \lambda & 1 & h \\ 0 & 2 - \lambda & 0 \\ h & -1 & h - \lambda \end{pmatrix} =$$
$$(2 - \lambda)[(h - \lambda)^2 - h^2] = (2 - \lambda)\lambda(2h - \lambda),$$

quindi  $A_h$  ha tre autovalori reali, dati da  $2, 0$ , e  $2h$ . Questi sono distinti per  $h \notin \{0, 1\}$ . Quindi  $A_h$  è diagonalizzabile per ogni  $h \notin \{0, 1\}$ . Discutiamo i due casi rimanenti.

Caso  $h = 0$ : gli autovalori sono  $0$  e  $2$ . La molteplicità algebrica di  $0$  è  $2$ . Quella geometrica è

$$3 - \text{rk}(A_0 - 0 \cdot I) = 3 - \text{rk} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} = 3 - 1 = 2.$$

Quindi molteplicità algebrica e geometrica coincidono, e  $A_0$  è diagonalizzabile.

Caso  $h = 1$ : gli autovalori sono ancora  $0$  e  $2$ , ma questa volta la molteplicità algebrica di  $2$  è  $2$ . Quella geometrica è

$$3 - \text{rk}(A_1 - 2 \cdot I) = 3 - \text{rk} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix} = 3 - 1 = 2.$$

Quindi molteplicità algebrica e geometrica coincidono ancora, e anche  $A_1$  è diagonalizzabile.

Conclusione:  $A_h$  è sempre diagonalizzabile.

COGNOME:

NOME:

**Esercizio 4** (9 punti). Determinare per quali valori del parametro  $h \in \mathbb{R}$  il sistema lineare:

$$\begin{cases} x - 2y + (h - 1)z & = & 1 \\ 2x - 4y + 3hz & = & h \\ -x + 2y + (h + 5)z & = & 2 \end{cases}$$

ammette una, nessuna, o infinite soluzioni.

Trasformiamo con mosse di Gauss la matrice associata:

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & h-1 & | & 1 \\ 2 & -4 & 3h & | & h \\ -1 & 2 & h+5 & | & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & h-1 & | & 1 \\ 0 & 0 & h+2 & | & h-2 \\ 0 & 0 & 2h+4 & | & 3 \end{pmatrix} \rightarrow$$
$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & h-1 & | & 1 \\ 0 & 0 & h+2 & | & h-2 \\ 0 & 0 & 0 & | & 7-2h \end{pmatrix}$$

e si verifica facilmente che le matrici completa e incompleta hanno lo stesso rango 2 se e solo se  $7 - 2h = 0$ . Quindi per Rouché-Capelli il sistema ha soluzione solo per  $h = 7/2$ . Lo spazio delle soluzioni per  $h = 7/2$  è uno spazio affine di dimensione  $3 - 2 = 1 > 0$  (una retta non passante per l'origine), quindi sono infinite.